

# SEAMOR 7F-H-ARM

這款七功能液壓連結機械操控器是目前市面上最小的滑行安裝的液壓機械手臂。直覺式可程式化定位控制與專用的握爪式攝影機，無論操作者技術等級為何都十分容易操作。這款七功能液壓機械手臂主要專門為了 SEAMOR Marine 檢驗等級的 ROV 所設計，但亦可改裝適用於市場上同類型的系統。

## 7 Function Hydraulic Manipulator



300F2/4 ROV 與 7-F-A-ARM



獨立控制器，c/w 操作桿與液晶螢幕



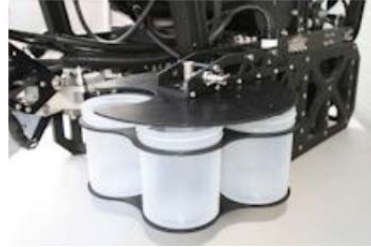
夾取凸輪具  
旋轉功能

- 容易操作和維護
- 按一下即可回到首頁
- 按兩下回到編輯程序
- 夾具上附有相機
- 操縱桿控制所有功能
- 6 孔接頭
- 專用夾具相機顯示螢幕
- 採樣轉盤可供選擇

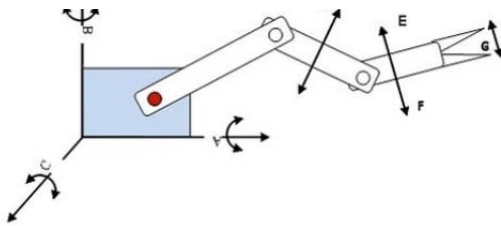
# SEAMOR 7F-H-ARM

## 規格

全長	42"/107cm
(完全伸長)	
高(收納位置)	24"/60cm
重量(在空氣中)	70lb/32kg
(含液壓泵，儲集和電子罐)	
可達深度	1000ft/300m
工作壓力	最大 500PSI
流速	最大 4.5LPM
材質	SS316 和 鋁 6061-T6
舉起重量	11lb/5kg



可供選擇的五個採樣轉盤



## 七個軸

- A 肩部旋轉(+/- 90 度)
- B 肩部蜷曲 (+/-60 度)
- C 肩部高度 (110 度)
- D 手軸間距 (180 度)
- E 手腕間距(+/- 90 度)
- F 手腕旋轉(連續)

## 電源需求

典型 500W  
(300V-24V DC-DC 之間)  
控制面板電源 RS485  
通訊和影像  
標準 Subconn 6-Pin  
隔板連接器接口

